

2019年8月6日

機械理工学専攻・マイクロエンジニアリング専攻・航空宇宙工学専攻

2020年度大学院修士課程入学試験問題

## 機械力学

(150点)

13:00～14:30

問題数 2問

### 注意事項

1. 問題冊子は試験監督者の指示があるまで開かないこと.
2. 問題2問すべてに解答せよ.
3. 万一落丁を見つけた場合には, 手を挙げてすみやかに試験監督者に申し出ること.

1.

1-1

図1-1に示すような2つのローラが段付きシャフトで連結された系の、中心軸まわりの回転運動を考える。系は中心軸まわりに自由に回転でき、中心軸は空間に固定されているとする。ローラA、Bの回転角度をそれぞれ $\theta_A$ 、 $\theta_B$ とし、角度の正の向きは図1-1に示す矢印のとおりとする。ローラA、Bの中心軸まわりの慣性モーメントをそれぞれ $J_A$ 、 $J_B$ 、シャフトの大径部と小径部のねじり剛性をそれぞれ $k_1$ 、 $k_2$ とする。シャフトの慣性モーメントはローラと比較して十分小さく、無視できるとする。以下の問いに答えよ。

- (1) 段付きシャフト全体のねじり剛性 $k_0$ を $k_1$ と $k_2$ を用いて表せ。
- (2) 系の固有角振動数を求めよ。ただし、 $k_0$ を用いてもよい。

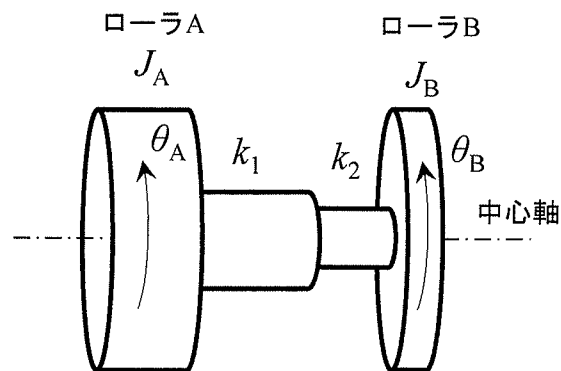


図1-1

1-2

図1-1に示した系に対して、図1-2に示すようにローラ C, D がシャフトで連結された系を追加する。ただし、 $k_1$ と $k_2$ は1-1 (1) で求める  $k_0$ に置き換えた。2本の中心軸は平行で、空間に固定されている。ローラ A とローラ D, ローラ B とローラ C はそれぞれ接しているとする。ローラ D の中心軸まわりの慣性モーメントを  $J_D$ , ローラ C, D 間のシャフトのねじり剛性を  $k_3$ とする。ローラ C, D の回転角度をそれぞれ  $\theta_C$ ,  $\theta_D$ とし、角度の正の向きは図1-2に示す矢印のとおりとする。ローラ C, D の半径を  $r$ , ローラ A, B の半径を  $nr$  とする。ただし、 $n$  ( $n > 0$ ) は半径比である。ローラ B, C とシャフトの慣性モーメントはローラ A, D と比較して十分小さく、無視できるとする。ローラ B と C の間にはすべりは生じず、回転が完全に伝達されるとする。一方、ローラ A と D の間にはすべりが生じ、ローラ A と D の周速度の差  $V_r$  に比例した周方向の粘性摩擦力  $V_r C_f$  が生じるとする。ただし、 $C_f$  は比例定数である。ローラ D には、外からトルク  $T$  を加える。  $T$  の正の向きは図1-2に示す矢印のとおりとする。以下の問いに答えよ。

- (1) ローラ A と D の間の粘性摩擦力とローラ D に加えるトルクを無視した場合に、 $\theta_A$  と  $\theta_D$  に関する運動方程式を求めよ。ただし、 $\theta_B$  と  $\theta_C$  は用いないこと。
- (2) 1-2 (1) で求める運動方程式において、変数  $\theta_r = \theta_A - \frac{\theta_D}{n}$  を用いると、 $\theta_r$  に関する運動方程式を求めることができる。その系の固有角振動数を求めよ。ただし、次式の  $k_r$  を用いよ。

$$k_r = \frac{n^2 k_0 k_3}{k_0 + n^2 k_3}$$

- (3) ローラ A と D の間の粘性摩擦力とローラ D に加えるトルクを考慮する。  $\theta_r$  に関する運動方程式を求めよ。ただし、 $k_r$  を用いよ。
- (4) 1-2 (3) の場合に、 $k_0 = 4k$ ,  $k_3 = k$ ,  $n = 2$ ,  $J_A = J_D = J$  とする。  $T$  を振幅  $T_0$ , 角振動数  $\omega$  の正弦波状のトルクとする。定常応答における  $\theta_r$  の振幅を求めよ。

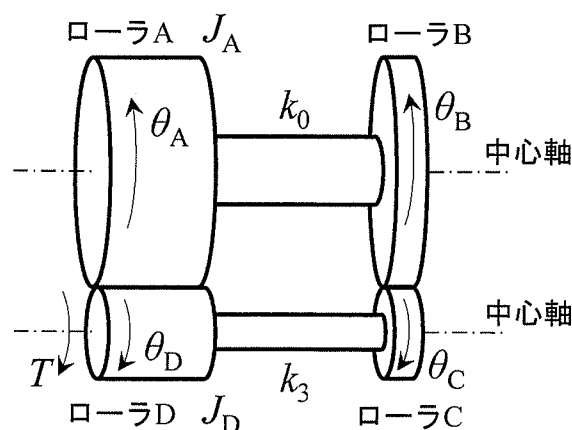


図1-2

(第1問 おわり)

2.

図2-1から図2-3の振り子について、以下の問いに答えよ。ただし、運動方程式の導出にはラグランジュの方法を用いること。棒やばねの質量はおもりの質量に比べて無視できるものとし、おもりは質点とみなす。また、すべての運動における摩擦は無視できるものとする。 $\theta$ 、 $\theta_1$ および $\theta_2$ は振り子の鉛直下方からの振れ角をあらわす。重力加速度 $g$ の働く場における紙面内での振動について考える。

2-1

図2-1のように支点Oを中心として、長さ $l$ のまっすぐな棒とその下端についた質量 $m$ のおもりからなる単振り子がある。この系のラグランジアンを求め、 $\theta$ に関する運動方程式を示せ。導出した運動方程式を $\theta$ が微小であるとして線形近似し、系の固有角振動数を求めよ。

2-2

図2-2のように支点Oを中心として、ばね定数 $k$ のばねの下端に付いた質量 $m$ のおもりからなるばね振り子がある。ばねの自然長を $l$ 、自然長からのばねの変位を $x$ としてこの系のラグランジアンを求め、 $x$ と $\theta$ に関する運動方程式を求めよ。

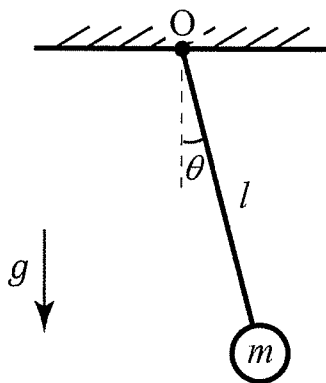


図2-1

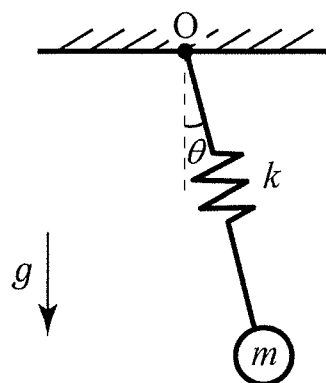


図2-2

2 - 3

図2-3のように支点  $O$  から長さ  $l$  のまっすぐな棒とその下端に質量  $m$  のおもり、さらにこのおもりの下に長さ  $l$  のまっすぐな棒とその下端に質量  $m$  のおもりがついた二重振り子がある。それぞれの棒が鉛直下方となす角度を  $\theta_1$  および  $\theta_2$  とする。それぞれのおもりは、ばね定数  $k$  のばねによって壁と接続しており、ばねの自然長は十分長いと仮定し、各質点の水平方向の変位のみがばねを伸縮させるものとする。すなわち、ばねによるポテンシャルエネルギーは、水平方向の変位によるもののみを考えるものとする。また、ばねがいずれも自然長のときに  $\theta_1 = \theta_2 = 0$  である。

(1) この系の運動エネルギー  $T$  およびポテンシャルエネルギー  $U$  を求めよ。

(2) この系の  $\theta_1$  および  $\theta_2$  に関する運動方程式を求めよ。なお、ここでは角度  $\theta_1$  および  $\theta_2$  について微小近似することなく導出せよ。

(3)  $\theta_1$ ,  $\dot{\theta}_1$ ,  $\theta_2$ ,  $\dot{\theta}_2$  が微小であるとして、運動方程式を線形近似せよ。ただし、変数の上のドット ( $\cdot$ ) は時間微分を示す。

(4) (3) より、系の固有角振動数を求め、固有角振動数における  $\theta_1$  と  $\theta_2$  の振幅比を求めよ。

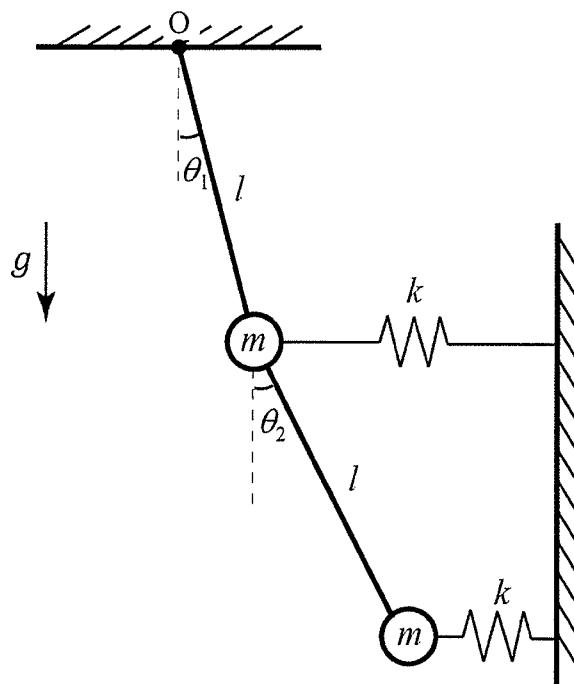


図2-3

(第2問 おわり)